



自動機用ブラシレスドライバ

している。DLV30/45/70シリーズ テルボ®

- ドライバは XY ロボットに搭載が可能
- 自動締め付けにより、省人化、無人化を実現
- ブラシレスモータのため長寿命、ブラシ交換が不要
- ドライバの取り付けは、標準カップリング、 フランジカップリング、M41 カップリングの3 タイプ
- ドライバはトルクアップ信号を出力
- シーケンサに接続して、スタート、正転、逆転を制御
- ノイズ対策にて誤作動を防止 各入出力信号は、ドライバ内部回路とフォトカプラに よって電気的に絶縁

ブラシレス

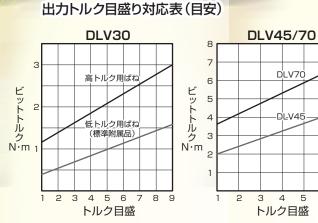
- ・ブラシレスなので、高速回転と出力トルクの高効率化を実現。
- ・カーボンブラ<mark>シが無いので、ブラシ交換が不要</mark>。
- ・ドライバ内部をカーボン粉が汚しません。メンテナンスフリー。
- ・カーボンブラシ付き直流モータに比べ、長寿命。





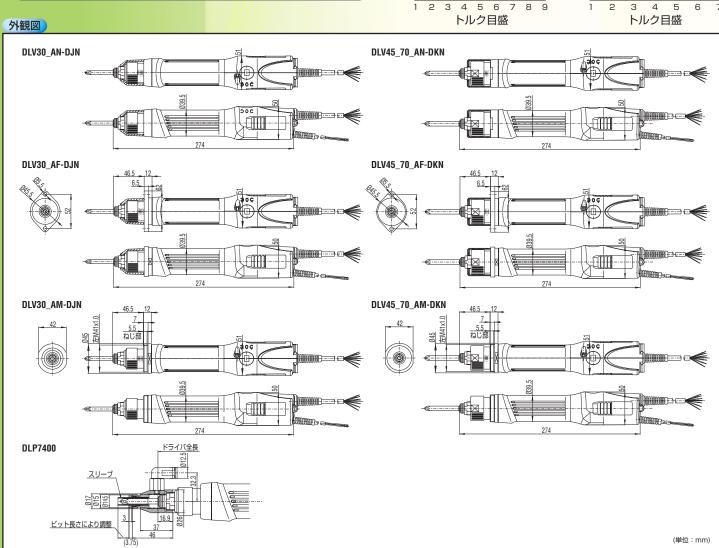
		30 シリーズ			45 シリーズ (高トルク)		70 シリーズ(高トルク)		
	仕様		低速	標準	高速	低速	高速	低速	
	型式名	標準カップリング	DLV30LAN-DJN	DLV30SAN-DJN	DLV30HAN-DJN	DLV45LAN-DKN	DLV45SAN-DKN	DLV70LAN-DKN	
ı		フランジ	DLV30LAF-DJN	DLV30SAF-DJN	DLV30HAF-DJN	DLV45LAF-DKN	DLV45SAF-DKN	DLV70LAF-DKN	
		M41カップリング	DLV30LAM-DJN	DLV30SAM-DJN	DLV30HAM-DJN	DLV45LAM-DKN	DLV45SAM-DKN	DLV70LAM-DKN	
ı	出力トルク (N·m)・		低トルク用ばね (附属品) 0.4 ~ 1.6			2.0~4.5		3.8~7.0	
			高トルク用ばね (標準装備) 1.2 ~ 3.0					3.0 - 7.0	
	無負荷回転速		650	1,200	2,000	650	1,200	650	
ı	適用ねじ _(mm) (目安)	小ねじ	2.6 ~ 5.0		4.5~6.0		5.0~8.0		
ı	(目安)		2.5 ~ 4.0		4.0~5.0		4.5~6.0		
ı		標準カップリング	700			780			
ı) <mark>フランジ</mark>	760			840			
		M41カップリング	740			820			
_	消費電力	(W)	45						
100	使用電圧 (V)				AC100V 50/60Hz				
スタート方式			外部入力信号(電圧DC5~24[V]/電流DC0.5~5[mA])						
- 1	入力信号		スタート、正転、逆転信号(DC5~24[V])						
٥	出力信号			<u> </u>	トルクアップ信号(電圧DC30[V] /電流20[mA])				
٠	ビット形状			14 8 24		. [9	- <u>6.35</u> (単位:mm)	
本体付属品		ビット NK31×2×6×70:1 本 低トルク用ばね:1 個			ビットNK35×2×7×75 : 1本				





DLV70

DLV45





●ドライバケーブル内訳

・電源 / 入力信号ケーブル

リード線の色	内訳
緑	ドライバ入力電源
黄	ドライバ入力電源
青	ビットアース
白	入力信号コモン (Vcc)
黒	スタート信号入力
橙	正転信号入力
灰	逆転信号入力

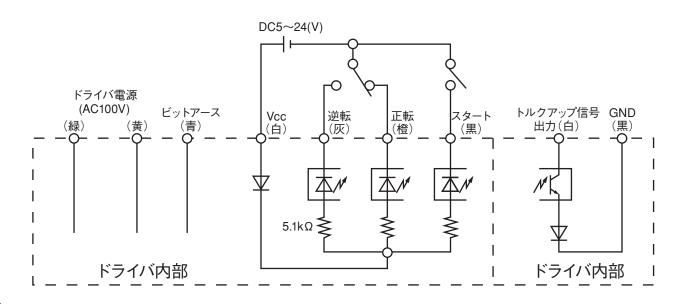
※ドライバ入力電源電圧: AC100(V)

・出力信号ケーブル

リード線の色	信号
白	トルクアップ信号出力
黒	GND
<u> </u>	GIND



●入出力信号回路図



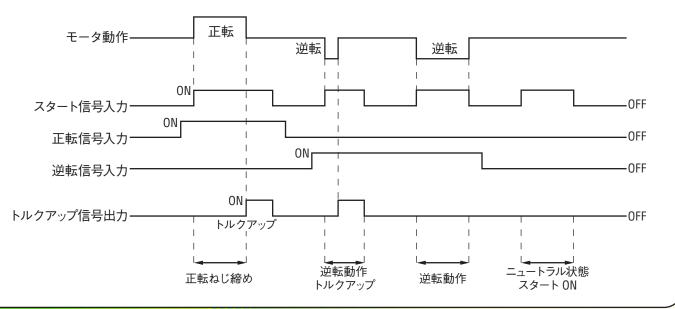


⚠注意

- ・各入力信号・出力信号は、ドライバ内部回路とは絶縁されています。
- · 入力信号 定格範囲:電圧 DC5~24[V](電流 DC0.5~5[mA])の範囲で使用願います。
- ・トルクアップ信号出力 最大定格:電圧 DC30[V] 以下、電流 DC20[mA] 以下の範囲で使用願います。

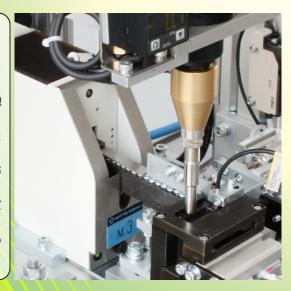


●動作タイミングチャート



⚠ 注意

- ・スタート信号の入力は、正転/逆転信号を入力後にして下さい。
- ・正転信号と逆転信号は、同時に入力しないで下さい。
- ・必ず説明書に従い、正しく配線されていることを確認してから通電して下さい。誤配線 した状態で電源コード及び信号線に通電すると機器の故障の原因となります。
- ・入出力信号は必ず定格内でで使用下さい。定格を超えた電圧、電流値での使用は 機器の故障の原因となります。
- ・信号出力に、リレー、モータ、ランプ等を直接接続して制御しないで下さい。誘導負荷等 から発生するサージ等の影響により機器の故障の原因となります。
- ・正転 / 逆転の切り換えはドライバの回転が完全に停止してから行って下さい。ドライバ が回転している状態で正転・逆転の切り換えを行うと、モータが急停止します。
- ・信号線を無理に曲げたり、引っ張ったりしないで下さい。信号線の断線やドライバの 脱落、及びそれに起因する機器の故障の原因となります。



登録販売店



日東会会員章 お求めは上記マークの日東会加盟店で

受付時間: AM8:30~PM5:15 (月~金)

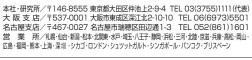
0 0 0120-210216



↑ ご注意 ●正しく安全にお使いいただくため、で使用の前に必ず「注意書」をよくお読みください。

ミックス 責任ある木質資源を 使用しています FSC FSC" C000000

独創技術で明日をひらく



●このカタログは環境に配慮した 印刷用紙と植物油インキを 使用しています。

日東工噐株式会社



◆このカタログの記載内容は2011年11月現在のものです。改良のため予告なしに変更する場合がありますのでご了承ください。